

平成23年度 卒業研究発表会スケジュール (メカトロニクス 科)

1. 開 会 ( 10 : 20 )

平成 24 年 2 月 23 日 (木)

2. 発 表 ( 10 : 30 )

時間	発表者	テーマ	指導教官
10:30	後藤 太輝	移動支援ロボットの開発	工藤 誠
10:45	鈴木 翔太	3次元空間認識システムによる移動ロボットの制御	
11:00	佐藤 翔吾	癒し系ペットロボットの開発	
11:15	高谷 尚史	卓球上達マシンの開発	志田 長
11:30	渡部 恭介	自動階段掃除ロボットの開発	
11:45	田村 和也	携帯電話網を利用した小型気象観測器による計測制御	
昼 食			
13:00	小林 由典	ライン生産のモデル化とそれを活用した教材の開発	山口 俊憲
13:15	菅井 大貴	アパレル縫製工場の生産性向上～ボトルネック工程の把握と動作改善～	
13:30	武口 拓也	軟材料が有する粘弾性特性計測のための高速引張試験機の開発	小笠原 誠
13:45	齊藤 篤	画像計測を用いた軟材料の押込試験による変位計測	
休 憩			
14:10	枝松 徹	消費電力を考慮したビンゴロボットの基礎研究	奥山 正
14:25	伊藤 拓磨	換装可能なアームを搭載したビンゴロボットの開発	
14:40	嶋田 一機	メンテナンスフリーのビンゴロボットの製作	
14:55	山科 順	オムニホイールを用いた全方位移動搬送車の製作	
休 憩			
15:20	上津原 俊貢	クロスフロー形風車を利用した空気圧縮機の改良	加藤 和憲
15:35	村松 賢一	疲労診断のための固体熱物性テスター応用装置の改良	
15:50	鈴木 亮	小型曲げ疲労試験機を使用した疲労試験と試験片表面観察	

3. 講 評 ( 16 : 05 )

4. 閉 会 ( 16 : 15 )