メカトロニクス科

Mechatronics Course



移動ロボットの組立てと遠隔操作プログラミング



YAMAGATA COLLEGE OF INDUSTRY & TECHNOLOGY

M-1 (10:30) • M-2 (11:30) • M-3 (13:15) • M-4 (14:15)

http://www.yamagata-cit.ac.jp/department/kikaikei/

ロボットから送られてくるカメラの映像を見て、安全な場所からロボットに動き を命令します.



↑ 無線通信 ↓



人の入り込めない危険な場所にロボットを投入して,作業させるといったケースを想定します.

ロボットの組立てと、遠隔から命令するためのプログラミングを体験します.

各回定員 10 名 場所:実験研究棟 2 階 メカトロニクス実習室