

令和3年度 卒業研究発表会スケジュール ( 機械システム系 )

1. 開 会 ( 9 : 45 )

令和 4 年 2 月 16 日 ( 水 )

2. 発 表 ( 9 : 50 )

時間	発表者	テーマ	指導教員
9:50	村山 穂乃香 渡邊 唯	デジタルエンジニアリングを駆使したステンレスお面のプレス成形	来次
10:07	樋口 麗	スノーダンプ用鋼パイプへん平装置の製作	
10:21	板垣 慶至 舩山 郁海	半自動電線製造装置の改良 ～ 小型化・全自動化を目指して ～	奥山
10:38	高橋 快吏 我妻 純平	アメフトロボットを参考にした移動ロボットの製作 ～ 実習課題としての可能性の検討 ～	
10:55	休 憩		
11:10	井上 太斗 大泉 賢星 鈴木 佑來	第14回学生金型グランプリ課題「飾り小物」の製作	多田
11:30	大沼 信登 高橋 滉稀	ROSによるカメラを用いたアームロボットの制御	工藤
11:47	阿部 馨介	SLAMとナビゲーションを使った移動ロボットの自律走行	
12:01	昼 食		
13:00	阿部 優斗	小型NCフライス盤を用いた磨き加工の研究	加藤
13:14	柴田 翔平	脱プラスチックのための代替材料の研究	
13:28	本澤 諒磨	熔融プラスチックのためのキャピラリレオメータの改良	
13:42	那須 勇樹	転移学習によるヒューマノイド型ロボットの単純な実環境の認識と動作判断	船見
13:56	花輪 有星	顔認証によって検温値と登校時刻を自動記録する電子出席簿の製作	
14:10	休 憩		
14:25	武田 悠斗	組立てラインにおけるセンサを用いた作業時間の測定	山口
14:39	庄司 篤生 早坂 颯介	タップさらいの自動化に向けた試験機の設計・製作	
14:56	長谷部 悠馬	パーセプトロンによる紙幣判別機の製作	渡辺
15:10	三原 佐恵子	パーセプトロンによる抵抗器のカラーコード読み取りシステムの製作	
15:24	大澤 慧伍 鏡 裕太	遠隔実習を目指した表面筋電位によるロボットハンドの制御	小笠原

3. 講 評 ( 15 : 45 )

4. 閉 会 ( 15 : 55 )