令和6年度 卒業研究発表会スケジュール (デジタルエンジニアリング科・メカトロニクス科)

1. 開 会 (9 : 15)

令和 7年2月18日 (火)

2. 発 表 (9 : 20)

時間	発表者	テーマ	指導教員
9:20	木村 祐野	現場改善におけるシンプル制御機器の活用可能性の検討	山口 (メカ)
9:32	安部 斗真	シンプル制御機器とからくりを活用したたワーク振り分け装置の設計・製作	
9:44	大沼 奨護	新たな付加価値を持つ手作業を置き換えるタップさらいロボットの設計・製作 ～安全な運用のための手順・仕様書作成～	
9:56	佐藤 大斗	新たな付加価値を持つ手作業を置き換えるタップさらいロボットの設計・製作 ～作業性と信頼性の向上を目的としたさらいに関わる機構の設計・製作～	
10:08	松本 健太	新たな付加価値を持つ手作業を置き換えるタップさらいロボットの設計・製作 ～シンプル制御機器も活用した安全性・保全を考慮した制御～	
10:20	軽部 蓮	重量物の組立・搬送作業時の負荷軽減を図るからくり装置による工程改善	
休 憩			
10:45	熊澤 誠人	CAD/CAMを用いたデジタルエンジニアリング科のPR動画作成	小笠原(デジ・メカ)
10:57	松田 鈴寧 梁田 幸太	デジタル画像相関法により取得したひずみの妥当性検証	
11:12	東海林 映 佐藤 匠真	取得方法の異なる2つの3Dデータを比較した雪上足跡鑑定	
昼 食			
12:30	五十嵐 匠	低温度差スターリングエンジンの設計・製作	加藤 (デジ)
12:42	鈴木 祐喜	スケルトン金型模型の設計・製作 ～3プレート金型への改良～	
12:54	高橋 恵介	ハンドプレス機を用いたデボス加工装置の設計・製作	
13:06	土屋 俊	小型NCフライス盤による自由曲面磨き加工の研究 ～磨き加工方法が表面性状に与える影響～	
13:18	奥山 悠	小型ドローンに搭載する受粉機構の設計・制作と機体制御	中谷 (メカ)
13:30	矢田目 迅人	カメラ画像を用いた受粉作業用小型ドローンの自律飛行システムの開発	
休 憩			
13:55	志田 虎之介 堀 浩明	若年者ものづくり競技大会メカトロニクス職種に向けた練習課題の提案	奥山 (メカ)
14:10	金山 煌成 宍戸 亮太	自動化機器の設計・製作・制御	
14:25	佐藤 伶旺	コントローラで操作可能なロボットの製作・制御	
14:37	大泉 雄音	PLCソケット通信によるリモート制御プログラムの開発	小野寺 (メカ)
14:49	古川 勇斗	ARマーカーを用いたアームロボットの制御	
15:01	渡部 丞太郎	MTシステムによる手形状推定	
15:13	森 悠斗	姿勢推定AIを用いたロボット遠隔操作システムの開発	
休 憩			
15:35	我妻 昇悟	自動調整で使用することを目指した 3Dプリンタで作るソフトボルトスマシンにおけるボール投出し部の検討	船見 (メカ)
15:47	伊藤 亮介	マドラー&スプーン用射出成形金型における成形不良の改善 ～充填保圧工程安定のためのランナー変更～	庄司 (デジ)
15:59	原田 浩志	貝型射出成形品用金型のスライド機構に組込む入れ子製作	
16:11	高橋 大和	マシニングセンタNVX5080による高能率加工	
16:23	今野 雄大	超硬コーティング工具とCBN工具による金型加工の面質比較調査	

一人：発表7分・質疑応答4分，二人：発表10分，質疑応答4分（入替1分）

3. 講 評 (16 : 35)

4. 閉 会 (16 : 45)